приложение п1

Данные электрооборудования стенда ТП – Д

1. Двигатель *M*1

Тип	П32					
Номинальная мощность	$P_{H} = 2,2 \text{ кBT}$					
Частота вращения номинальная	$n\mu = 1500$ мин $^{-1}$					
Напряжение номинальное	$U_{\rm H} = 220~{ m B}$					
Ток якоря номинальный	$I_{H} = 12,2 \text{ A}$					
Сопротивление якорной цепи	$rs + r \delta n = 1.2 \text{ Om}$					
Число полюсов	pn = 1					
Число активных проводников якоря	N = 936					
Число параллельных ветвей якоря	2a = 2					
Число витков полюса параллельной обмотки	wnap = 3600					
Магнитный поток полюса						
Ток возбуждения параллельной обмотки	ieH = 0.49 A					
Сопротивление параллельной обмотки						
возбуждения	<i>гвн</i> =358 Ом					
Частота вращения максимальная	n мак $c = 3000$ мин $^{-1}$					
Момент инерции двигателя	$J = 0.029$ кгм 2					
2. Двигатель нагрузочного устройства М2						
Тип	ПБ2П160МГ					
Мощность номинальная	$P_{\rm H} = 5 \text{ kBT}$					
Напряжение номинальное	$U_{\rm H} = 220 \; {\rm B}$					
Ток якоря номинальный	$I_{\rm H} = 26.5 {\rm A}$					
Частота вращения номинальная	$n_{ m H} = 2200$ мин $^{-1}$					
Напряжение обмотки возбуждения	$U_{\rm BH} = 220 \; {\rm B}$					
Момент инерции якоря	$J_{\rm M} = 0.083 \ { m \kappa \Gamma m}^2$					
Частота вращения максимальная	$n_{ m MAKC} = 4000 \; { m Muh}^{-1}$					
3 Тахогенератор BR						
Тип	TC-1M					
Мощность номинальная	$P_{\rm H} = 5 \; {\rm B_T}$					
Напряжение номинальное	$U_{\rm H} = 100 \; {\rm B}$					
Частота вращения номинальная	$n \mu = 3000 \text{ мин}^{-1}$					
Коэффициент передачи $U_{ m BMX}/ m n$	0,033 В/об/мин					
Сопротивление нагрузки	$R_H = 2 \kappa O_M$					
4. Датчик положения BQ						
Тип	CNS50					
Разрешение	4096 им/об					
Выходной сигнал	Фазы A,B,Z,U,V,W					
Напряжение питания VDC	5 B					
Максимальная частота вращения	6000 мин $^{-1}$					

Максимальная частота импульсов	300 кГц			
Максимальный потребляемый ток	160 мА			
5 Тиристорные преобразователи UZ1, UZ2	MENTORIIM45RGB14			
Номинальная мощность	$P_{\rm H} = 15 \text{ kBT}$			
Максимальное напряжение на входе привода	(480±10%) B			
Максимальный переменный ток на входе	Imax = 38 A			
Число фаз	3			
Частота питающего напряжения	(4862) Гц			
Рассеиваемая мощность потерь	$\Delta P_{\Pi} = 180 \text{ Br}$			
Максимальный постоянный ток на выходе	Imax = 45 A			
Напряжение управления входное номинальное	$U_{yH} = 10 B???????????$			
6 Трансформатор питания преобразователей				
Тип	ТСП 10/07			
Номинальная мощность	SH = 7,3 к BA			
Напряжение номинальное	$U_H = 380 \text{ B}$			
Напряжение линейное вторичной обмотки	U2 = 205 B			
Ток первичной обмотки номинальный	I1 = 11,7 A			
Ток вторичной обмотки номинальный	I2 = 20,5 A			
Напряжение короткого замыкания	$U_{K} = 4,9 \%$			
Потери короткого замыкания	$\Delta P_{K3} = 270 \text{ Br}$			
Потери холостого хода	$\Delta P_{XX} = 75 B_T$			
7. Датчики тока ДТ				
Тип	Lem			
Номинальный ток	15 A			
Коэффициент передачи $U_{ m BMX}/I$	0,37 B/A			
8. Датчики напряжения				
Тип	Lem			
Номинальный ток				
Коэффициент передачи				
9. Операционные усилителиDA1, DA2, DA3				
Напряжение питания	15 B			
Напряжение выходное номинальное	12 B			
Ток выходной номинальный	10 mA			
Сопротивление на входе	10 кОм			
Сопротивление обратной связи	(2-1700) кОм			
Емкости конденсаторов обратной связи	$(0,01-10)$ мк Φ			
Постоянная времсни задатчика интенсивности	(0.01-5) mc			
10. Резистор RQ				
Тип	ИРАК 434331.003-10			
Сопротивление	RQ = 15 Om			
Длительный ток	$I_{JJJ} = 10 \text{ A}$			

Электрические машины системы Г – Д

11. Генератор постоянного тока

Тип	ПБ2П160МГ
Мощность номинальная	$P_{\rm H} = 5 \text{ kBT}$
Напряжение номинальное	$U_{\rm H} = 220 \; {\rm B}$
Ток якоря номинальный	$I_{\rm H} = 26.5 {\rm A}$
Частота вращения номинальная	$n_{ m H} = 2200$ мин $^{-1}$
Напряжение обмотки возбуждения номинальное	$U_{\rm BH}$ = 110 B
Момент инерции якоря	$J_{\rm M} = 0.083 \ {\rm KFM}^2$
Сопротивление якорной цепи	$r_{\text{H}} + r_{\partial n} = 0.45 + 0.25 \text{Om}$
Сопротивление обмотки возбуждения	<i>rвн</i> =72 Ом
Магнитный поток полюса	$\Phi_{H} = 0,006 \text{ Bf}$
Число витков полюса параллельной обмотки	wnap = 3660

12. Асинхронный двигатель генератора

Тип	A42-4
Номинальная мощность	$P_{\rm H} = 2.8 \; { m KBT}$
Напряжение номинальное	$U\mu = 220 \text{ B}$
Ток статора номинальный	$I_{H} = 10,6 \text{ A}$
Частота вращения номинальная	$n\mu=1420$ мин $^{-1}$
Коэффициент полезного действия	η_H = 83,5%
Коэффициент мошности	$\cos \varphi_H = 0.81$

ПРИЛОЖЕНИЕ П2
Варианты заданий для предварительных расчетов к лабораторным работам

	№ 1 ,	ДНВ	№2 ТП-Д		№3 Г-Д		№4 Пер проц	
Вариант	ωзад	М _{ЗАД}	ωзад	М _{ЗАД}	ωзад	М _{ЗАД}	Мдин	ωycτ
	p/c	Нм	p/c	Нм	p/c	Нм	Нм	p/c
1	158	1	150	9	150	10	9	140
2	146	2	100	9	100	10	9	90
3	134	3	50	9	50	10	9	40
4	122	4	160	10	160	11	10	120
5	110	5	110	10	110	11	10	70
6	98	6	60	10	60	11	10	20
7	86	7	140	11	140	9	11	150
8	74	8	90	11	90	9	11	100
9	62	9	40	11	40	9	11	50
10	50	10	120	12	120	12	12	160
11	38	11	70	12	70	12	12	110
12	26	12	20	12	20	12	12	60
13	14	13	150	10	150	9	10	140
14	2	14	100	10	100	9	10	90
15	50	10	50	10	50	9	10	40
16	62	9	160	11	160	10	11	120
17	74	8	110	11	110	10	11	70
18	86	7	60	11	60	10	11	20
19	98	6	140	9	140	11	9	150
20	110	5	90	9	90	11	9	100
21	122	4	40	9	40	11	9	50
22	134	3	120	12	120	12	12	160
23	146	2	70	12	70	12	12	110
24	158	1	20	12	20	12	12	60